



## Rilievo ed Innovazione

### Rilievo Tecnologico Integrato: GPS, Laser Scanner e SLAM

Evento gratuito il 23 ottobre 2025 dalle ore 11:30 alle 13:30

Presso SAIE Bari, Padiglione 20 – Stand B07

Link di iscrizione: <https://www.analistgroup.com/it/rti-arch-saie>

Relatori:

Ing. Antonio Iannuzzi

Ing. Beniamino Crescitelli

Programma dettagliato dell'evento



## Rilievo Tecnologico Integrato: GPS, Laser Scanner e SLAM

Lo scopo di questo evento è quello di illustrare l'evoluzione delle attività di rilievo ed il passaggio **dal rilievo tradizionale al rilievo digitale integrato**. Si analizzano le differenze tra GPS/GNSS, SLAM e fotogrammetria 3D. Infine, per ogni strumento si dettagliano: la precisione, l'accuratezza, la georeferenziazione, e la generazione della nuvola di punti.

### Programma dettagliato del Corso

#### ❖ **Tecnologie Innovative per le Attività di Rilievo**

#### ❖ **Rilievo GNSS con ProTRACK**

- ✓ Come funziona un ricevitore RTK (principi base) e la differenza tra Base + Rover e rete NTRIP
- ✓ Procedura pratica: impostazioni, collegamento, raccolta punti

#### ❖ **Rilievo SLAM con Eagle**

- ✓ Principi della tecnologia SLAM (Simultaneous Localization And Mapping)
- ✓ Drift e chiusura: perché è fondamentale per l'accuratezza
- ✓ Configurazioni operative: indoor, outdoor, spazi complessi
- ✓ Esercitazione guidata: rilievo di un ambiente reale con Eagle

#### ❖ **Digital Twin con Matterport**

- ✓ Differenza tra scansione laser e scansione fotogrammetrica
- ✓ Vantaggi del Digital Twin: documentazione, facility management, project review
- ✓ Laboratorio pratico: creazione di un gemello digitale con Matterport Pro3

#### ❖ **Integrazione, analisi dei dati ed applicazioni professionali**

- ✓ Catasto e rilievi topografici
- ✓ Architettura e ingegneria (BIM, computi, sicurezza cantieri)
- ✓ Gestione patrimonio immobiliare e smart city
- ✓ Agricoltura di precisione e monitoraggio ambientale